

Flex-40B

マテハン・組立て・バリ取り等のさまざまな用途に応じ、ユーティリティは空気圧ポートとセンサ用電気信号、モータ駆動用電気信号等をオプションにより選択できます。

豊富なユーティリティ

電気信号(容量・接点数) 空気圧ポート(サイズ・数)をオプション選択。

接触させない引上げ方式

着動作時には、マスタ・プレートとツール・プレートを接触させない引上げ方式により、芯ずれを吸収。

メカニカル・フェールセーフ機構

着用空気圧の供給が停止しても、マスタ・プレートとツール・プレートが分離しないよう、当社独自の着脱機構部により、メカニカル・フェールセーフ機構を採用。



マスタ・プレート添付品
 ・六角穴付ボルト(M5×35)×6
 ・段付平行ピン×1
 ※シールプレート、Oリング、血小ネジは本体に取り付けた状態で出荷します。



マスタ・プレート
(Flex-40B-M-J16A-M10B-SX)



ツール・プレート
(Flex-40B-T-J16A-M10B)

Specifications [主な仕様]

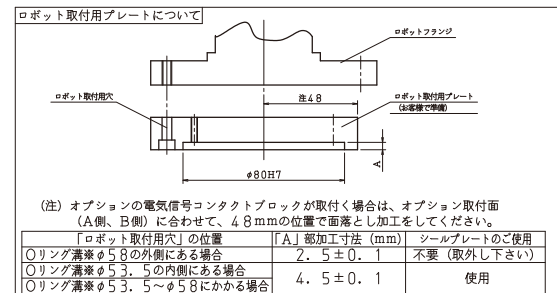
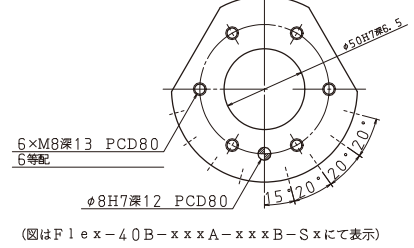
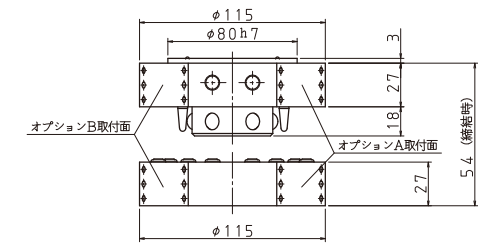
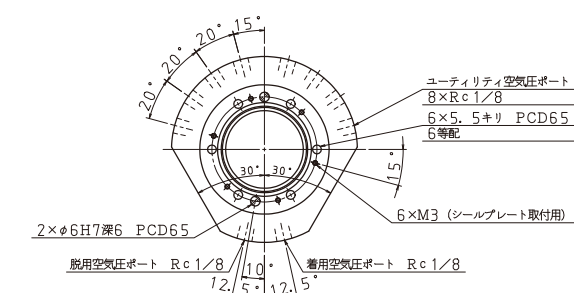
本体		
可搬重量(定格負荷)		392N(40kg)
位置再現精度		±0.015mm
動的許容モーメント	曲げ方向(Tx,Ty)	314N・m(32kgf・m)
	ねじり方向(Tz)	430N・m(44kgf・m)
締結力(空気圧 0.49MPa時) ※1		4,000N(408kgf)
材質	フレーム	アルミニウム合金
	着脱機構部	ステンレス鋼
外形寸法(締結時)		φ115×H57mm
製品重量(本体部)	マスタ・プレート	1,140g
	ツール・プレート	610g
着脱機構		ボールロック方式
着脱作動空気圧		0.39~0.68MPa(4~7kgf/cm ²)
許容温度・湿度範囲		0~50°C、35~90%(結露なきこと)
ユーティリティ	空気圧ポート	Rc1/8×8本

オプション			
ユーティリティ	D15A D15B	電気信号 Max.3A DC50V コンタクトフロー方式	3A×15本(Dサブコネクタ) ※2
	J16A J16B	電気信号 Max.5A DC/AC200V コンタクトフロー方式	5A×16本(JMコネクタ) ※3 ※4
	M10A M10B	電気信号 Max.13A DC250V/AC200V 差込みコンタクト方式	13A×10本(MSコネクタ) ※3 ※5
	A16A A16B	電気信号 Max.5A DC/AC200V コンタクトフロー方式	アプローチセンサ + 5A×16本(JMコネクタ) ※3 ※4
	A08A A08B	電気信号 Max.13A DC250V/AC200V 差込みコンタクト方式	アプローチセンサ + 13A×8本(MSコネクタ) ※3 ※5
	B15NA B15NB B15PA B15PB	電気信号 Max.50mA DC24V 非接触方式(詳しくはP43をご覧ください)	50mA×15本 WEBシリーズコネクタ ※3 インゾーン 1本 IP67
	B15DA B15DB	電気信号 Max.5mA DC12V 非接触方式(詳しくはP43をご覧ください)	5mA×15本 WEBシリーズコネクタ ※3 IP67
	P18A, P18B	空気圧ポート	Rc1/8×4本
	P14A, P14B	空気圧ポート	Rc1/4×2本
	着脱確認センサ ※6		近接スイッチ 2 個内蔵型取付プレート採用

Ordering Information [型番表示方法]

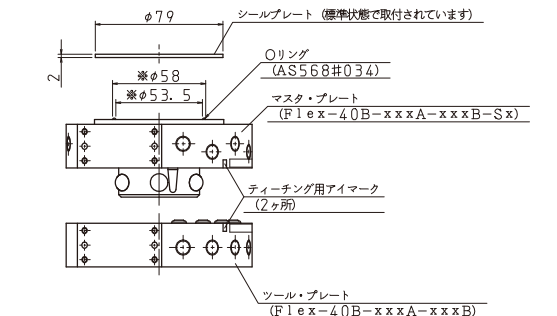
マスタ・プレート	Flex-40B	-M-	A側オプション	B側オプション	着脱確認センサ
ツール・プレート	Flex-40B	-T-	A側オプション	B側オプション	SX
			XXXX	XXXX	SA
			D15A	D15B	SB
			J16A	J16B	
			M10A	M10B	
			B15NA	B15NB	
			B15PA	B15PB	
			B15DA	B15DB	
			A16A	A16B	
			A08A	A08B	
			P18A	P18B	
			P14A	P14B	

Main Body Dimensions [本体部外形寸法図]



(注) オプションの電気信号コンタクトブロックが取付の場合は、オプション取付面(A側、B側)に合わせて、4.8mmの位置で面落とし加工をしてください。

ロボット取付穴の位置	[A] 部加工寸法 (mm)	シールプレートのご使用
○リング溝φ5.8の外側にある場合	2.5±0.1	不要(取外し下さい)
○リング溝φ5.3, 5の内側にある場合	4.5±0.1	使用



(備考) ●マスタ・プレートには、取付用ボルト(六角穴付ボルトM5×35)6本、段付平行ピン(MSY6-20)1本を添付しております。
 ●取付ボルトの有効締付代は8.4mmです。(シールプレート使用の場合)

Options [オプション]

■電気信号コンタクトブロック

D15A, D15B 3A×15本 Dサブ15コネクタ(雌レセプタクル) ※2	J16A, J16B 5A×16本(JMコネクタ) ※3 ※4 J16Aマスタ側は、JMR2116M-Dを使用 J16Aツール側は、JMR2116F-Dを使用 J16Bマスタ側は、JMR2116M-Dを使用 J16Bツール側は、JMR2116F-Dを使用	M10A, M10B 13A×10本(MSコネクタ) ※3 ※5 M10Aマスタ側は、D/MS3102A18-1Pを使用 M10Aツール側は、D/MS3102A18-1Sを使用 M10Bマスタ側は、D/MS3102A18-19Pを使用 M10Bツール側は、D/MS3102A18-19Sを使用	A16A, A16B アプローチセンサ 5A×16本(JMコネクタ) ※3 ※4 A16Aマスタ側は、JMR2119M-Dを使用 A16Aツール側は、JMR2116F-Dを使用 A16Bマスタ側は、JMR2119MX-Dを使用 A16Bツール側は、JMR2116FX-Dを使用	A08A, A08B アプローチセンサ 13A×8本(MSコネクタ) ※3 ※5 A08Aマスタ側は、D/MS3102A18-1Pを使用 A08Aツール側は、D/MS3102A18-1Sを使用 A08Bマスタ側は、D/MS3102A18-19Pを使用 A08Bツール側は、D/MS3102A18-19Sを使用
--	---	--	---	---

■非接触電気信号ブロック

B15NA/B, B15PA/B(マスタのみ)
B15DA/B(ツールのみ)
 B15NA/B NPN出力
 B15PA/B PNP出力
 B15NA/B, B15PA/BはWEBR-2119MS-Dを使用
 B15DA/BはWEBR-2116FS-Dを使用

■空気圧ポート

P18A, P18B
 Rc1/8×4本

P14A, P14B
 Rc1/4×2本

■着脱確認センサ

SA, SB
 近接スイッチ2個内蔵しピストンの位置確認により着脱確認

各種オプションの詳細は、当社にお問い合わせください。
 SAタイプ……お客様にて追加することによりロボット取付プレートと兼ねることができます。
 SBタイプ……ロボットに取付ができるよう加工を施したタイプです。ご利用時ロボットフランジ形状図をご確認ください。
 (※1) 締結力とは、位置再現性を出すための力であり、締結そのものは脱動作のためのエア供給、または破損するまで保たれます。(※2) プラグ側は含んでおりません。17JE-23150-02(D8A)-CGまたは同等品をご用意ください。
 (※3) プラグ側は含んでおりません。お客様にてご用意ください。(※4) コネクタ単位で最大30.4Aとなります。(※5) コネクタ単位で最大57.2Aとなります。(※6) 着脱確認センサの近接スイッチの信号は、オプションの電気信号コンタクトブロック(J16A, M10A, A16Z, A08Z)に割り付け処理することができます。詳細は当社にお問い合わせください。

新世代オートツール
 チェンジャー
 ZEUS
 GIG
 オートツール
 チェンジャー
 1kg
 5kg
 10kg
 20kg
 40kg
 60kg
 70kg
 100kg
 150kg
 220kg
 300kg
 プレス間
 ハンドリング仕様
 100kg
 スポット溶接ロボット用
 ガンチェンジャー
 300kg
 オプション
 省配線
 モジュール/
 コンタクト
 ブロック
 非接触
 電気信号
 ブロック
 落下防止
 バルブ
 オプション一覧
 製品について